Цифровая фотограмметрическая система



Версия 8.0

РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

Обработка данных беспилотных летательных аппаратов (Windows x64)



Оглавление

1. Введение	. 3
1.1. Назначение документа	. 3
1.2. Краткое описание возможностей программы	. 3
1.3. Служба технической поддержки	. 4
1.4. Комплект поставки	. 4
2. Установка системы	. 4
2.1. Этап подготовки	. 6
2.2. Этап установки системы	. 8
2.3. Этап настройки системы	10
2.3.1. Быстрая настройка системы	10
2.3.2. Стандартная настройка системы	11
2.4. Удаление системы	14
3. Интерфейс и его элементы	15
3.1. Интерфейс рабочей области	15
3.2. Основная панель инструментов	17
3.3. Краткое описание главного меню программы	20
3.4. Меню «Проект»	21
3.5. Меню «Блок»	23
3.6. Меню «Ориентирование»	26
3.7. Меню «ЦМР»	30
3.7.1. Меню «TIN»	31
3.7.2. Меню «Матрица высот»	33
3.7.3. Меню «Горизонтали»	37
3.8. Меню «Растры»	39
3.9. Меню «Сервис»	41
3.10. Меню «Окна»	44
3.11. Окно «Редактор блока»	46
4. Схема обработки проекта БПЛА	48
Приложение А. Входные и выходные данные	51
Приложение Б. Папка конфигураций PHOTOMODUAS8.VAR	53

1. Введение

1.1. Назначение документа

Настоящий документ предназначен для получения подробной информации об обработке данных, полученных с беспилотных летательных аппаратов (БПЛА) в программе *PHOTOMOD UAS*.

Приведены рекомендации последовательности обработки, использованию определенных настроек системы для получения наилучших результатов, а также описание дополнительных возможностей при работе с блоком данных БПЛА.

1.2. Краткое описание возможностей программы

Программа *PHOTOMOD UAS* предназначена для обработки данных, полученных с беспилотных летательных аппаратов. При работе с программой существует ограничение на использование исходных данных.



В качестве исходных данных могут использоваться только снимки центральной проекции с размером не более 100 МП.

В программе реализованы следующие основные возможности для обработки проектов БПЛА:

- предварительная подготовка исходных снимков;
- внутреннее ориентирование снимков;
- взаимное ориентирование снимков;
- ввод и измерение координат опорных точек;
- внешнее ориентирование снимков;
- моновекторизация;
- стереовекторизация;
- построение ЦМР;
- создание ортофотоплана;
- создание цифровой карты местности;
- построение трехмерной модели городской застройки.

1.3. Служба технической поддержки

Служба технической поддержки компании «Ракурс» оперативно предоставляет точную информацию о функциональных возможностях системы, характеристиках, ценах и услугах.

Обращайтесь в службу технической поддержки:

- по электронной почте: support@racurs.ru;
- по телефону: +7 (495) 720-5127;
- по почте: ЗАО «Ракурс», ул. Ярославская, д.13-А, Москва, Россия, 129366;

1.4. Комплект поставки

Программа *PHOTOMOD UAS* является самостоятельным программным комплексом, для которого не требуется установка системы *PHOTOMOD*. Также программа может быть запущена в качестве модуля системы.

Требования системы *PHOTOMOD* к рабочей станции и программному обеспечению подробно описаны в разделе «Требования к персональному компьютеру» руководства пользователя «Общие сведения о системе«.

Лицензионные программные продукты системы поставляются в фирменной коробке. На лицевой стороне коробки нанесено название системы. На обратной стороне — адрес компании «Ракурс», телефон и электронная почта службы технической поддержки, интернет-адрес сайта компании.

В комплект поставки системы входит:

- СD диск, который содержит дистрибутив системы и электронную версию документации в формате PDF;
- брошюра «Инструкция по установке и настройке системы»;
- уникальный ключ аппаратной защиты (см. раздел «Ключ защиты Sentinel» руководства пользователя «Общие сведения о системе»).

2. Установка системы

Перед установкой системы желательно вставить ключ аппаратной защиты *Sentinel HL* в USB-порт рабочей станции.

Для установки системы необходимо ~ 2 ГБ свободного места на жестком диске.

Чтобы начать установку системы, запустите файл setup.exe либо вставьте диск с дистрибутивом системы в компьютер и запустите файл autorun.exe.

Открывается окно РНОТОМОД.



Рис. 1. Окно установки РНОТОМОД

Выберите Установить > PHOTOMOD UAS. Открывается окно Установка PHOTOMOD UAS.

Установка системы состоит из последовательности шагов, каждый из которых сопровождается инструкциями.



При отмене установки на любом шаге, установленные к этому моменту программные файлы и файлы данных не удаляются. Для завершения установки системы необходимо снова запустить файл autorun.exe либо файл setup.exe и пройти все шаги заново.

2.1. Этап подготовки



Настоятельно не рекомендуется использовать для установки системы папку, в названии которой содержатся символы, отличные от латинских. По умолчанию для установки программных файлов создается папка *C:\Program Files\PHOTOMOD_8_UAS_x64*.

1. Выберите язык инсталлятора. Нажмите ОК.



2. Прочтите приветствие и предупреждение. Нажмите на кнопку Далее.

🚱 Установка PHOTOMOD UAS 8 x64 📃 💷 🔀	
	Вас приветствует мастер установки рНОТОМОD UAS 8 x64 эта программа установит PHOTOMOD UAS 8 x64 на ваш компьютер. Перед началом установки рекомендуется закрыть все работающие приложения. Это позволит программе установки обновить системные файлы без перезагрузки компьютера.
	Далее > Отмена

3. Прочтите лицензионное соглашение. Установите флажок **Я принимаю** условия соглашения и нажмите на кнопку Далее.

🚱 Установка PHOTOMOD UAS 8 х64
РАКУРС 1994 – 2024 Лицензионное соглашение Перед установкой РНОТОМОD UAS 8 x64 ознакомьтесь с лицензионным соглашением.
Для перемещения по тексту используйте клавиши "PageUp" и "PageDown".
Уважаемый Пользователь! Перед приобретением, установкой и началом использования программного обеспечения РНОТОМОД убедительно просим Вас внимательно прочитать приведенное ниже Лицензионное соглашение (Публичную оферту).
Если вы принимаете условия соглашения, установите флажок ниже. Чтобы установить программу, необходимо принять соглашение. Нажмите кнопку "Далее" для продолжения.
🕅 Я принимаю условия соглашения
PHOTOMOD UAS 8.0,4563 x64
< Назад Далее > Отмена

4. Выберите папку для размещения программных файлов системы. Нажмите на кнопку **Далее**.



 [опционально] Выберите папку в меню «Пуск», куда будут помещены ярлыки программы. Для того чтобы не создавать ярлыки в меню «Пуск» установите соответствующий флажок. Нажмите на кнопку Установить для запуска установки программы.

🚱 Установка РНОТОМО	0 UAS 8 x64	
РАКУРС 1994 - 2024	Папка в меню "Пуск" Выберите папку в меню "Пуск" для ра программы.	азмещения ярлыков
Выберите папку в меню можете ввести другое и	"Пуск", куда будут помещены ярлыки пр	ограммы. Вы также
PHOTOMOD UAS 8 x64		
7-Zip Accessories		<u>^</u>
Administrative Tools AIMP3		=
ComputeGridStep ComputeSevenParams		
CorelDRAW Graphics Sui	te X3	
Dr.Explain ENVI 4.5		
EPSON Scan	и в меню "Пуск"	
PHOTOMOD UAS 8.0.4563 x	64	
	< Назад Уста	новить Отмена

2.2. Этап установки системы

1. Дождитесь завершения установки системы.

🛞 Устано	вка PHOTOMOD) UAS 8 x64	x
	PAKYPC 1994 – 2024	Копирование файлов Подождите, идет копирование файлов PHOTOMOD UAS 8 x64	
Извлеч	ение: Defaults\Atla	as\NE2_50M_SR_W.tif	_
Де	тали		
рнотомо	D UAS 8.0.4563 ×6	64	
		< Назад Далее > Отмена	

2. После завершения установки системы выполните следующее:



- [опционально] снимите флажок Запустить PHOTOMOD 8 UAS x64, чтобы не выполнять первый запуск системы сразу же после завершения установки. Нажмите на кнопку Готово;
- [опционально] не снимая флажок Запустить РНОТОМОD 8 UAS x64, нажмите на кнопку Готово чтобы перейти к этапу настройки системы.



По умолчанию также установлен флажок Создать ярлыки на рабочем столе. Снимите его если необходимо.



Если флажок Запустить PHOTOMOD UAS x64 не был снят, программа будет запущена, после нажатия кнопки Готово.

Если ключ аппаратной защиты *Sentinel HL* или его драйверы (устанавливаются автоматически при установке программы) не найдены, то выдается сообщение об ошибке системы защиты.

Убедитесь что ключ аппаратной защиты *Sentinel HL* вставлен в USB-порт рабочей станции. Установите драйверы ключа защиты вручную и перезапустите систему.

Для получения консультации обратитесь в службу технической поддержки компании «Ракурс» (см. раздел 1.3).

2.3. Этап настройки системы

При первом запуске системы открывается соответствующее сообщение о необходимости настройки *PHOTOMOD UAS*. Первоначальная настройка программы может быть выполнена различными способами, в зависимости от обстоятельств, при которых система была установлена на конкретную рабочую станцию. Наиболее распространенными являются следующие ситуации:

- Система была установлена на данную рабочую станцию впервые. Пользователю требуется создать папку для хранения настроек, систему ресурсов и профили для организации локальной и/или сетевой работы. Данная процедура будет подробно рассмотрена в главе ниже;
- Если на рабочей станции уже установлены и настроены иные программные продукты компании «Ракурс» (ЦФС *PHOTOMOD*, *PHOTOMOD Conveyor*), пользователь имеет возможность быстрого подключения установленной программы к уже существующим профилям и системам ресурсов.

Если подключение не произошло автоматически во время первого запуска установленной программы, то в открывшемся окне **Первоначальная настройка PHOTOMOD** (см. ниже) указывается уже существующая **папка для хранения настроек**, используемая ранее установленными программными продуктами;

 Система установлена и настроена на нескольких рабочих станциях, связанных между собой при помощи локальной сети. К локальной сети добавляется новый компьютер, на который данная программа была установлена впервые. Подключение такой рабочей станции к уже существующему сетевому профилю описано отдельно, в разделе «Подключение к существующему сетевому профилю» руководства пользователя «Общие сведения о системе«.

2.3.1. Быстрая настройка системы

При первом запуске системы открываются окна первоначальной (быстрой) настройки *PHOTOMOD UAS*.

В случае если на рабочей станции уже установлены и настроены иные программные продукты компании «Ракурс» (ЦФС *PHOTOMOD*, *PHOTOMOD Conveyor*), в системе предусмотрена возможность подключения программы к существующим профилям и системам ресурсов. Для этого в окне **Первоначальная настройка PHOTOMOD** указывается **папка для хранения настроек**, используемая данными программными продуктами.

Для того чтобы свернуть процесс быстрой настройки программы и перейти к окну **Первоначальная настройка PHOTOMOD** (в рамках стандартной настройки программы) необходимо закрыть окно быстрой настройки (или нажать кнопку **Отмена**).

1. Нажмите на кнопку ____ для того чтобы выбрать физическую папку на локальном компьютере, где будут храниться *ресурсы* проектов *PHOTOMOD UAS* (см. раздел «Основные понятия о системе ресурсов» руководства пользователя «Общие сведения о системе»). Нажмите ОК.



Невозможно использовать папку, являющуюся корнем логического диска.



Ресурсы могут занимать значительный объем свободного места на жестком диске.

😔 Первоначальная настройка		×
Выберите директорию для хранения д	анных	
C:\Users\guk\Documents\AutoUAS		
	ОК	Отмена

Рис. 2. Выбор папки для хранения данных

2. В поле Папка для хранения настроек отображается путь к папке *PHOTOMODUAS8.VAR*, предназначенной для хранения файлов конфигураций. Нажмите на кнопку, чтобы изменить путь к папке конфигурации или нажмите OK, для того что бы завершить быструю настройку системы и автоматически создать локальный профиль (см. раздел «Создание локального профиля» руководства пользователя «Общие сведения о системе»).

😔 Первоначальная настройка	×
Папка для хранения настроек	
C:\PHOTOMODUAS8.VAR	
	ОК Отмена

Рис. 3. Выбор папки для хранения настроек

Служебный модуль Control Panel позволяет произвести дальнейшую детальную настройку системы. Подробную информацию о системе ресурсов, рекомендациях по организации локальной или сетевой работы, а также создании профилей и подключении виртуальных папок см. в разделе «Control Panel. Управление профилями» руководства пользователя «Общие сведения о системе«.

2.3.2. Стандартная настройка системы

Если при быстрой настройке системы папки для хранения ресурсов или папка для хранения настроек не будут указаны — выдается соответствующее сообщение о необходимости подробной настройки *PHOTOMOD UAS*. Для этого выполните следующее:

1. Нажмите ОК.



Рис. 4. Информационное сообщение

2. Открывается окно Первоначальная настройка РНОТОМОД:

Первоначальная настройка
Папка для хранения настроек
C:\PHOTOMODUAS8.VAR
Для всех пользователей на этом компьютере О Только для меня
Централизованное управление профилями
Использовать
Папка централизованного управления
Управление сетевыми профилями
ОК Отмена

Рис. 5. Окно «Первоначальная настройка PHOTOMOD»

В разделе Папка для хранения настроек отображается путь к папке *PHOTOMODUAS8.VAR*, предназначенной для хранения файлов конфигураций и временных файлов. Нажмите на кнопку, чтобы изменить путь к папке конфигурации.

В случае если на рабочей станции уже установлены и настроены иные программные продукты компании «Ракурс» (ЦФС *РНОТОМОD*, *РНОТОМОD Conveyor*), в системе предусмотрена возможность подключения программы к существующим профилям и системам ресурсов.

Для этого указывается **папка для хранения настроек**, используемая данными программными продуктами. В данном случае от пользователя не потребуется выполнение описанных ниже шагов по созданию нового локального профиля.



Чтобы использовать одну папку конфигурации для всех пользователей рабочей станции, выберите **Для всех пользователей на этом компьютере**, иначе — **Только для меня**.

[опционально] В разделе Централизованное управление профилями установите флажок Использовать и укажите папку централизованного управления.

Нажмите ОК.



В данном разделе описывается создание локального профиля. Управление сетевыми профилями описано в разделе «Создание сетевого профиля» руководства пользователя «Общие сведения о системе«.

3. Выдается сообщение о необходимости создания хотя-бы одного локального профиля:



Рис. 6. Информационное сообщение

Нажмите ОК.

4. Введите название локального профиля:

Введите имя нового профиля
Новый профиль
Локальный профиль 1
ОК Отмена

Рис. 7. Ввод название локального профиля

13

Нажмите ОК.

5. Введите **Имя виртуальной папки** — произвольный текст для удобства идентификации проектов.

Подключить виртуальную папку	×
Имя виртуальной папки	
Папка	
	ОК Отмена

Рис. 8. Подключение виртуальной папки

В разделе Содержание выберите физическое пространство для подключения в качестве виртуальной папки:

• Папка — для использования одной физической сетевой или локальной папки нажмите на кнопку ____ и выберите необходимую папку;



Невозможно использовать папку, являющуюся корнем логического диска.



Для подключения физической папки достаточно иметь доступ к чтению выбранной папки.



Папка локального профиля может быть размещена как на рабочей станции, с которой запускается система, так и на любой рабочей станции локальной сети.

• [опционально] Группа хранилищ — для использования нескольких локальных или сетевых физических папок в качестве виртуальных.



Использование группы хранилищ подробно описано в в разделе «Хранилища» руководства пользователя «Общие сведения о системе«.

Нажмите ОК.

2.4. Удаление системы

Для удаления системы закройте все запущенные модули системы и выберите Пуск > Все программы > PHOTOMOD 8 UAS x64 > Удаление PHOTOMOD 8 UAS или используйте стандартную процедуру удаления программ в Панели Управления ОС Windows.

3. Интерфейс и его элементы

3.1. Интерфейс рабочей области



Рис. 9. Интерфейс основного окна программы

Пользовательский интерфейс программы содержит следующие элементы:

- панель заголовка для отображения названия загруженного проекта (A);
- панель меню, содержащее все функции программы (В);
- панель, содержащую закладки Триангуляция, Построение ЦМР и Ортофото (*P*). Расположение и содержание закладок отображает основные последовательные этапы обработки данных БПЛА;
- основную панель инструментов, предназначенную для быстрого доступа к основным функциям программы (C);
- дополнительные панели инструментов для быстрого доступа к вспомогательным функциям программы (O);
 - В системе предусмотрена возможность гибкой настройки расположения дополнительных панелей инструментов, в соответствии с нуждами пользователя. Дополнительные панели инструментов могут быть либо зафиксированы в предназначенных для этого секциях рабочей области (вверху или внизу, справа или слева), либо же «откреплены» пользователем и расположены им на произвольном участке рабочей области 2D-окна.

В зависимости заданной пользователем конфигурации интерфейса, «закрепленные» дополнительные панели инструментов могут быть частично «свернуты» (часть кнопок панели будет скрыта от пользователя). «Закрепленная» (и, опционально, «свернутая») дополнительная панель инструментов отображается в одну строку, вертикально или горизонтально, в зависимости от выбранной области расположения.

По умолчанию, дополнительные панели инструментов закреплены в верхней части рабочей области, правее основной панели инструментов. Дополнительные панели инструментов отмечены специальной пиктограммой , расположенной с левого (или, в зависимости от расположения — верхнего) края панели. Для того чтобы «развернуть» свернутую панель нажмите на кнопку » (*) в правой (нижней) части панели.

«Открепленные» панели всегда отображаются горизонтально, в одну строку, в полностью «развернутом» виде. Для того чтобы «открепить» панель (или зафиксировать ее в ином положении) — наведите курсор на пиктограмму и, удерживая **левую клавишу мыши**, «перетащите» панель в область ее предполагаемого расположения (о возможности «захвата» панели сигнализирует изменившаяся форма курсора — (*).

- рабочее 2D-окно для отображения данных, которое содержит следующие элементы:
 - о панель инструментов для управления режимами 2D-окна (D);
 - рабочую область для просмотра и работы с загруженными данными проекта (N);
 - навигационное окно для быстрого перемещения в необходимую область блока изображений проекта (*E*);



Для этого укажите выбранное место щелчком мыши в Навигационном окне. Для настройки видимости слоев в Навигационном окне перейдите на закладку Навигатор в *диспетчере слоев*.

- о диспетчер слоев для управления слоями проекта (F);
- направление осей системы координат проекта (M);
- строку состояния для просмотра текущих координат маркера, значений яркости каналов в положении маркера и настройки контраста, яркости и гамма-коррекции данных в рабочей области (*G*, *K*, *L*);



При установке маркера на фон рабочей области отображаются следующие значения яркости: R=128 G=128 B=128.

- полосы прокрутки изображений в 2D-окне (H);
- панель Статус, расположенная справа от области отображения текущих координат маркера (К), предназначенная для отображения сообщений об

ошибке или удачном завершении процесса, например, при неудачном позиционировании маркера на поверхность с помощью коррелятора — Плохая точка.

3.2. Основная панель инструментов

Основная панель инструментов предназначена для быстрого доступа к основным функциям программы, а так же содержит закладки **Триангуляция**, **Построение ЦМР** и **Построение ортофото**. Расположение и содержание закладок отображает основные последовательные этапы обработки данных БПЛА;

Кнопки	Назначение
4	позволяет открыть окно управления проектами (см. руководство пользователя «Создание проекта»)
¢	позволяет перезагрузить проект для отображения последней сохраненной версии
×.	позволяет выполнить импорт ориентирования из метаданных
麗	позволяет открыть окно накидного монтажа (см. руководство пользователя «По- строение сети»)
	позволяет открыть окно редактора блока (см. руководство пользователя «Создание проекта»)
1	позволяет отобразить в окне Схема блока все загруженные в проект изображения
F	позволяет отобразить в окне Схема блока только выделенные на схеме изобра- жения
04 1	позволяет загрузить точки триангуляции
	позволяет открыть 2D-окно для выбранной стереопары (см. руководство пользова- теля «Векторизация»)
X	позволяет запустить модуль <i>DustCorrect</i> для коррекции изображений формата MS- TIFF (см. руководство пользователя «Создание проекта»)
êş	позволяет запустить программу ГИС Панорама 11 Мини (программа ГИС Панорама 11 Мини не входит в комплект поставки РНОТОМОD и устанавливается отдельно)
b	позволяет запустить модуль 3D-Mod
職	позволяет открыть окно свойств сетки (см. руководство пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
2	позволяет загрузить в проект векторный файл (см. руководство пользователя «Векторизация»)
1	позволяет загрузить в проект файл матрицы высот
	позволяет загрузить в проект геопривязанное растровое изображение как отдельный слой
3	позволяет загрузить в проект web-карту
N.	позволяет отменить последнее действие (см. руководство пользователя «Общие параметры системы»)
	позволяет открыть список последних действий (см. руководство пользователя «Общие параметры системы»)

Таблица 1. Краткое описание основной панели инструментов системы

Кнопки	Назначение
2	позволяет повторить последнее отмененное действие (см. руководство пользова- теля «Общие параметры системы»)
0,0	позволяет открыть окно Маркер (см. руководство пользователя «Векторизация»)
++	позволяет открыть окно Измерения
	позволяет упорядочить открытые окна равномерно
Ē	позволяет расположить открытые окна друг под другом
¢®	позволяет обновить содержимое во всех открытых 2D-окнах
×	позволяет закрыть все 2D-окна
\$	позволяет открыть окно общих параметров системы (см. руководство пользователя «Общие параметры системы»)

В случае если *. exe-файл ГИС Панорама не обнаружен, выдается соответствующее системное сообщение, содержащее ссылку на официальный веб-ресурс АО КБ «Панорама», позволяющий получить доступ к ГИС Панорама 11 Мини.

😎 Вопрос	x
Не найден исполняемый файл Пан	орама
Вы можете загрузить программное обеспечение Панора	ма по ссылке: <u>КБ Панорама</u>
Перейти в настройки для редактирования пути к	исполняемому файлу?
Да	Нет

Нажмите **Да** для того чтобы перейти к настройкам путей (см. раздел «Настройка путей» руководства пользователя «Общие параметры системы»)

Таблица 2. Краткое описание закладки «Триангуляция» основной панели инструментов

Кнопки	Назначение
🔁 Из файлов	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из файлов, размещенных <i>вне</i> ре- сурсов активного профиля (см. раздел «Добав- ление изображений из файлов» руководства пользователя «Создание проекта»)
🚺 Из ресурсов	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из ресурсов активного профиля (см. раздел «Добавление изображений из ресур- сов системы» руководства пользователя «Созда- ние проекта»)
🔛 Импорт из метаданных	позволяет выполнить импорт элементов внутрен- него и внешнего ориентирования из метаданных (см. раздел «Импорт ориентирования из мета- данных» руководства пользователя «Построение сети»)
📷 Управление камерами	служит для ввода/редактирования характеристик камер проекта, а также позволяет присвоить ка-

Кнопки	Назначение
	меры изображениям проекта (см. раздел «Вну- треннее ориентирование снимков» руководства пользователя «Построение сети»)
🕵 Импорт из файла	позволяет выполнить импорт элементов внешне- го ориентирования из файла текстового формата (см. раздел «Импорт элементов внешнего ориен- тирования» руководства пользователя «Постро- ение сети»)
🕎 Каталог ЭВО	позволяет открыть каталог элементов внешнего ориентирования (см. раздел «Каталог элементов внешнего ориентирования» руководства пользо- вателя «Построение сети»)
🗲 Автоизмерение связующих точек	позволяет настроить и запустить автоматическое измерение координат связующих точек на мате- риалах полученных БПЛА (см. раздел «Автома- тическое измерение координат связующих точек (центральная проекция)» руководства пользова- теля «Построение сети»)
譇 Каталог связующих точек	позволяет открыть каталог связующих точек (см. раздел «Окно «Точки триангуляции»» руко- водства пользователя «Построение сети»)
철 Импорт каталога	позволяет выполнить импорт каталога опорных точек из текстовых файлов *.txt и *.csv (см. раздел «Импорт каталога опорных точек» руко- водства пользователя «Построение сети»)
🛃 Каталог опорных точек	позволяет открыть каталог опорных точек (см. раздел «Каталог опорных точек» руководства пользователя «Построение сети»)
🌁 Уравнивание блока	позволяет открыть панель инструментов Урав- нивание блока (см. руководство пользователя «Уравнивание сети»)
💱 Уравнять по ЭВО	позволяет выполнить уравнивание по импорти- рованным элементам внешнего ориентирования (см. руководства пользователя «Построение сети» и «Уравнивание сети»)

Таблица 3. Краткое описание закладки «Построение ЦМР» основной панели инструментов

Кнопки	Назначение
ій Расчет пикетов	позволяет запустить автоматический расчет пи- кетов (см. раздел «Автоматический расчет пике- тов» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
臂 Фильтр строений и растительности	позволяет запустить фильтр строений и расти- тельности <i>для пикетов</i> (см. раздел «Фильтр строений и растительности» руководства поль- зователя «Создание цифровой модели релье- фа»)

Кнопки	Назначение
📉 Построение TIN	позволяет построить TIN по пикетам и структур- ным линиям (Ctrl+N, T , см. раздел «» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
🛃 Построить по TIN	позволяет построить матрицу высот по загружен- ной TIN (Ctrl+N, D , см. раздел «Построение TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Построение горизонталей	позволяет построить горизонтали по матрице высот (см. раздел «Построение матрицы высот по TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
🌄 Плотная модель	позволяет построить плотную матрицу высот методом SGM (см. раздел «Построение плотной матрицы высот методом SGM» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
🛃 Фильтрация по углу наклона	позволяет запустить фильтр строений и расти- тельности для матрицы высот (см. раздел «Фильтр по углу наклона» руководства пользо- вателя «Создание цифровой модели рельефа»)
🖾 Заполнение пустых ячеек	позволяет заполнить пустые ячейки матрицы высот методом гладкой интерполяции (см. раз- дел «Заполнение пустых ячеек методом гладкой интерполяции» руководства пользователя «Со- здание цифровой модели рельефа»)

Таблица 4. Краткое описание закладки «Построение ортофото» основной панели инструментов

Кнопки	Назначение
🎇 Ортотрансформирование	позволяет отобразить панель ортотрансформи- рования (Ctrl+Alt+M) (см. руководство пользова- теля «Ортотрансформирование»)
👹 Запустить GeoMosaic	позволяет запустить программу <i>PHOTOMOD GeoMosaic</i> (см. руководство пользователя «Создание ортофотоплана»)

3.3. Краткое описание главного меню программы

Основное меню программы содержит пункты меню для построения мозаики, работы с векторными данными, запуска дополнительных приложений и настройки различных параметров.

Меню	Назначение
Проект	содержит пункты меню, которые позволяют со- здать, открыть, сохранить, конвертировать про- ект, а также получить информацию о проекте

Меню	Назначение
Блок	служит для формирования блока изображений проекта
Ориентирование	содержит пункты меню для внутреннего ориен- тирования снимков, загрузки и использования опорных точек и точек триангуляции, элементов внешнего ориентирования, а также импорта и экспорта точек триангуляции в различные фор- маты
Сетка	позволяет создать, открыть, сохранить регуляр- ную сетку узлов (см. раздел «Регулярная сетка узлов» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
ЦМР	Служит для подготовки базовых слоев для после- дующего построения ЦМП/ЦМР: расчет пикетов, построение TIN, построение текстурированных 3D поверхностей TIN, построение DEM, постро- ение облаков точек LAS, построение true ortho построение горизонталей
Векторы	служит для создания, редактирования, импорта и экспорта векторных данных (см. руководство пользователя «Векторизация»)
Растры	служит для загрузки, геодезической привязки растровых изображений, а также запуска допол- нительных модулей редактирования изображе- ний и ортотрансформирования снимков
Сервис	служит для запуска приложений, загрузки допол- нительных данных, настройки общих парамет- ров, редактирования систем координат
Окна	позволяет открыть дополнительные панели ин- струментов и окон: нового 2D-окна, окон маркера и измерений, окна атрибутов объектов (см. раз- дел «Меню «Окна»» руководства пользователя «Общие параметры системы»)
Справка	служит для вызова <i>Справки</i>

3.4. Меню «Проект»

Пункты меню	Назначение
Новый	позволяет создать новый проект (см. раздел «Создание проекта» руководства пользователя «Создание проекта»)
<mark>≫</mark> Открыть/управление (Ctrl+Alt+O)	позволяет открыть окно управления проектами (см. раздел «Окно «Управление проектами»» руководства пользователя «Создание проекта»)

Пункты меню	Назначение
Копировать	позволяет создать копию проекта (см. раздел «Копирование проекта» руководства пользовате- ля «Создание проекта»)
Запаковать проект	позволяет создать резервную копию (архив) проекта (см. раздел «Создание резервной копии проекта» руководства пользователя «Создание проекта»)
Экспорт	позволяет экспортировать данные проекта в файл формата *.xml, в рамках протокола обмена данными <i>Blocks Exchange XML</i> , между <i>PHOTOMOD</i> и сторонними программами, такими как <i>Agisoft Metashape</i> или <i>Bentley ContextCapture</i> (только для проектов центральной проекции, см. раздел «Экспорт и импорт проектов» руковод- ства пользователя «Создание проекта»)
Импорт	позволяет импортировать данные проекта из файла формата *.xml, в рамках протокола обме- на данными <i>Blocks Exchange XML</i> , между <i>PHOTOMOD</i> и сторонними программами, такими как <i>Agisoft Metashape</i> , <i>Bentley ContextCapture</i> (только для проектов центральной проекции, см. раздел «Экспорт и импорт проектов» руковод- ства пользователя «Создание проекта»)
🔊 Перечитать	позволяет перезагрузить проект для обновления проектных данных после внесения изменений при сетевой работе над проектом. При этом все открытые слои закрываются
Синхронизировать	позволяет обновить данные проекта после вне- сения изменений в проект (например, позволяет пересчитать данные внутреннего ориентирова- ния после изменения параметров камеры)
Закрыть	позволяет закрыть текущий проект и перейти в режим «Без проекта» (см. раздел «Режим работы «Без проекта»» руководства пользователя «Со- здание проекта»)
Свойства	позволяет открыть окно для просмотра и редак- тирования характеристик проекта (см. раздел «Свойства проекта» руководства пользователя «Создание проекта»)
Предыдущие	позволяет отобразить список последних открытых в системе проектов
🛃 Объединить проекты	позволяет объединить данные нескольких про- ектов активного профиля (см. раздел «Объеди- нение проектов» руководства пользователя «Создание проекта»)
🔀 Отчет о состоянии	позволяет отобразить степень выполнения эта- пов обработки проекта (см. раздел «Просмотр отчета о состоянии проекта» руководства поль- зователя «Создание проекта»)

3.5. Меню «Блок»

Для работы с блоком изображений в 2D-окне служит меню **Блок**, кнопки панели инструментов окна **Редактор блока**, а также кнопки дополнительной панели инструментов **Формирование блока**.

Эти элементы служат для формирования блока изображений проекта, построения схемы блока и получения дополнительных данных.

Для группового выбора (выделения) изображений блока в 2D-окне предусмотрена дополнительная панель инструментов **Инструменты** (см. руководство пользователя «Векторизация»).

Подробную информацию о пунктах меню **Блок** и кнопках панели инструментов окна **Редактор блока** и дополнительной панели инструментов **Формирование блока** см. в руководстве пользователя «Создание проекта«.

Пункты меню	Назначение
🔁 Добавить изображения из файлов	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из файлов, размещенных <i>вне</i> ре- сурсов активного профиля (см. раздел «Добав- ление изображений из файлов» руководства пользователя «Создание проекта»)
🚺 Добавить изображения из ресурсов	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из ресурсов активного профиля (см. раздел «Добавление изображений из ресур- сов системы» руководства пользователя «Созда- ние проекта»)
Добавить изображения из ресурсов (из папки)	позволяет автоматически добавить в выбранный маршрут изображения из указанной папки ресур- сов активного профиля
Разбить на маршруты	содержит пункты меню, которые позволяют авто- матически разбить блок изображений на марш- руты по именам снимков или по внешнему ори- ентированию, по метаданным (см. раздел «Рас- пределение изображений по маршрутам» руко- водства пользователя «Создание проекта»)
🔤 Редактор блока (Ctrl+Alt+B)	позволяет открыть окно Редактор блока
🔀 Накидной монтаж (Ctrl+Alt+L)	позволяет открыть окно Накидной монтаж для построения схемы блока в 2D-окне с учетом ис- ходных или полученных данных (см. руководство пользователя «Построение сети»)
Построить карту перекрытий	позволяет построить на новом векторном слое карту перекрытий изображений и/или маршрутов блока (см. раздел «Построение карты перекры- тия» руководства пользователя «Создание про- екта»)

Таблица 7. Краткое описание меню «Блок»

Пункты меню	Назначение
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Таблица 8. Краткое описание меню «Блок» (раздел «Дополнительно»)

Пункты меню	Назначение
🏧 Добавить маршрут	позволяет добавить новый маршрут
🔀 Удалить маршрут	позволяет удалить выделенный маршрут
🥁 Свойства маршрута	служит для просмотра и редактирования свойств выделенного маршрута (имя и тип маршрута)
Обратить порядок маршрутов	позволяет изменить порядок маршрутов на обратный
Выделенные маршруты в начало	позволяет переместить выделенные маршруты в начало блока
Выделенные маршруты в конец	позволяет переместить выделенные маршруты в конец блока
🏦 Переместить выбранные маршруты вверх	позволяет переместить выбранные маршруты на один маршрут вверх
🐺 Переместить выбранные маршруты вниз	позволяет переместить выбранные маршруты на один маршрут вниз
Сделать выделенные маршруты каркасными	позволяет изменить тип маршрута (регулярного типа) на каркасный (требуется, если необходимо убрать влияние других маршрутов на данный маршрут)
Сделать выделенные маршруты регулярны- ми	позволяет изменить тип каркасного маршрута на обычный (регулярного типа)
🐹 Удалить изображения	служит для удаления выделенных изображений из проекта
Удалить изображения выборочно	позволяет выбрать для удаления изображения в соответствии с заданными критериями отбора (файлы изображений при этом физически не удаляются) (см. раздел «Выборочное удаление изображений» руководства пользователя «Со- здание проекта»)
🌆 Свойства изображения	служит для просмотра и редактирования свойств выделенного изображения
Переместить изображения	содержит пункты меню для редактирования блока изображений; позволяет изменить порядок изображений в маршруте на обратный, переме- стить выбранное изображение влево/впра- во/вверх/вниз
Радиометрическая коррекция снимка	позволяет выполнить радиометрическую коррек- цию выделенного изображения (см. раздел «Радиометрическая коррекция изображений» в руководстве пользователя Создание проекта)
[Показать растры	позволяет показать изображения блока в 2D-окне в случае, если задано ограничение на отображе- ние снимков на закладке Схема блока Растр

Пункты меню	Назначение
	в окне Параметры или при помощи меню Ра- стры > Показывать растры (см. руководство пользователя «Общие параметры системы»)
Показывать только выделенные изобра- жения	позволяет включить/отключить режим показа выделенных изображений
Проверить растры	позволяет выполнить поиск 16-битных изображе- ний проекта, для которых не выполнена радио- метрическая коррекция (отсутствует связанный с изображением *. гmc-файл, см. раздел «Радио- метрическая коррекция изображений» руковод- ства пользователя «Общие сведения о систе- ме»). В случае обнаружения в проекте изображе- ний, соответствующих описанным выше критери- ям — выдается соответствующее информацион- ное сообщение
Пометить все растры как проверенные	позволяет пропустить этап проверки изображе- ний проекта при его загрузке в следующем сеан- се работы (наличие изображений в ресурсах и их соответствие файлам изображений)
Маркер в выделенное изображение	позволяет переместить маркер в центр изобра- жения, выделенного в списке окна Редактор блока
Выравнивание яркости	позволяет выполнить выравнивание яркости по всему блоку изображений (см. раздел «Выравни- вание яркости» руководства пользователя «Со- здание проекта»)
Удалить выравнивание яркости	позволяет удалить результаты выравнивания яркости (см. раздел «Выравнивание яркости» руководства пользователя «Создание проекта»)
🚯 Поворот выделенных изображений	позволяет повернуть выделенные изображения на любой угол относительно начального или те- кущего положения изображений блока
Повернуть изображения по накидному монта- жу	позволяет повернуть все или выделенные изображения блока в соответствии с данными накидного монтажа; если накидной монтаж строится в режиме Без монтажа , то поворота изображений не происходит (см. руководство пользователя «Построение сети»)
掛 Задать размер пиксела на местности	позволяет задать/рассчитать размер пиксела на местности в метрах (GSD) для всех или выбран- ных изображений блока (см. раздел «Определе- ние размера пиксела на местности (GSD)» руко- водства пользователя «Создание проекта»)
Создать векторные слои из схемы блока	позволяет создать векторные слои с общим контуром блока, границами всех изображений или выделенного изображения блока (см. раздел «Получение контуров блока» руководства поль- зователя «Создание проекта»)

Пункты меню	Назначение
Построить разметку	позволяет построить разметку блока по сним- кам/стереопарам для организации сетевой рабо- ты над проектом (см. раздел «Построение раз- метки блока» руководства пользователя «Созда- ние проекта»)
Экспорт схемы блока в KML	позволяет экспортировать схему блока в формат KML

3.6. Меню «Ориентирование»

Для выполнения работ по сбору данных для построения сети фототриангуляции служит меню **Ориентирование**, кнопки основной панели инструментов и дополнительной панели инструментов **Триангуляция**.

Пункты меню	Назначение
📸 Управление камерами (Ctrl+Alt+I)	служит для ввода/редактирования характеристик камер проекта, а также позволяет присвоить ка- меры изображениям проекта (см. раздел «Определение камер проекта» руководства пользователя «Построение сети»)
🔜 Импорт ориентирования из метаданных	позволяет выполнить импорт элементов внешне- го ориентирования из метаданных (см. раздел «Импорт ориентирования из метаданных» руко- водства пользователя «Построение сети»)
Импорт внешнего ориентирования	позволяет импортировать элементы внешнего ориентирования (см. раздел «Импорт элементов внешнего ориентирования» руководства пользо- вателя «Построение сети»)
Автоматическое измерение связующих точек	содержит пункты меню которые позволяет выпол- нить измерение координат связующих точек в автоматическом режиме (см. раздел «Автомати- ческое измерение координат связующих точек (общие сведения)» руководства пользователя «Построение сети»)
🚼 Каталог связующих точек (Ctrl+Alt+T)	позволяет открыть каталог всех <i>связующих</i> точек с данными измерений (см. раздел «Окно «Точки триангуляции»» руководства пользователя «Построение сети»)
🛃 Каталог опорных точек (Ctrl+Alt+G)	позволяет открыть каталог всех опорных точек, в том числе и неизмеренных на снимках блока (см. раздел «Каталог опорных точек» руковод- ства пользователя «Построение сети»)
🕵 Уравнивание блока (Ctrl+Alt+S)	позволяет открыть модуль для уравнивания сети фототриангуляции, просмотра результатов уравнивания и исправления ошибок (см. руковод- ство пользователя «Уравнивание сети»)

Таблица 9. Краткое описание меню «Ориентирование»

Пункты меню	Назначение
💱 Уравнять по ЭВО	позволяет выполнить уравнивание по импортированным элементам внешнего ориентирования
Анализ подблоков	позволяет выполнить анализ подблоков по точ- кам триангуляции (см. раздел «Анализ подбло- ков» руководства пользователя «Построение сети»)
Отчет об обработке блока	позволяет открыть отчет об обработке блока (см раздел «Отчет об обработке блока» руководства пользователя «Построение сети»)
Удалить результаты уравнивания	позволяет удалить данные уравнивания (см. руководство пользователя «Уравнивание сети»)
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Пункты меню	Назначение
🖺 Отчет по внутреннему ориентированию	позволяет открыть отчет о результатах выполне- ния внутреннего ориентирования (см. раздел «Отчет по внутреннему ориентированию» руко- водства пользователя «Построение сети»)
🚺 Внутреннее ориентирование снимка	[только для снимков аналоговой камеры] служит для измерения вручную координат координатных меток на изображениях (см. раздел «Ручное из- мерение координат координатных меток» руко- водства пользователя «Построение сети»)
Полуавтоматическое внутреннее ориенти- рование	[только для снимков аналоговой камеры] служит для выполнения полуавтоматического внутрен- него ориентирования, которое заключается в использовании изображения-эталона с шаблона- ми положения координатных меток для поиска аналогичных координатных меток на других изображениях проекта (см. раздел «Полуавтома- тическое внутреннее ориентирование» руковод- ства пользователя «Построение сети»)
₩ Автоматическое внутреннее ориентирова- ние	[только для снимков аналоговой камеры] служит для выполнения автоматического внутреннего ориентирования, которое заключается в автома- тическом распознавании координатных меток по типу меток, свойственных снимкам определенной аналоговой камеры (см. раздел «Автоматическое внутреннее ориентирование» руководства пользователя «Построение сети»)
Пересчитать внутреннее ориентирование	позволяет пересчитать элементы внутреннего ориентирования (см. раздел «Внутреннее ориен- тирование снимков» руководства пользователя «Построение сети»)
Удалить данные внутреннего ориентирования	позволяет открыть окно Выбор изображений для удаления результатов измерений координат координатных меток на выбранных изображениях

Пункты меню	Назначение
	(см. раздел «Внутреннее ориентирование сним- ков» руководства пользователя «Построение сети»)
Данные ручного сопоставления	содержит пункты меню для ручного сопоставле- ния снимков с целью использования этих данных при построении накидного монтажа (см. раздел «Ручное сопоставление снимков» руководства пользователя «Построение сети»)
	позволяет открыть модуль Измерение точек для измерения координат точек в ручном режиме на <i>выбранных</i> в 2D-окне изображениях (см. раз- дел «Модуль «Измерение точек»» руководство пользователя «Построение сети»)
嘂 Открыть изображения с маркером (Ctrl+Alt+K)	позволяет открыть модуль Измерение точек для измерения координат точек в ручном режиме на <i>изображениях, содержащих в 2D-окне пози- цию маркера</i> (см. раздел «Модуль «Измерение точек»» руководство пользователя «Построение сети»)
Открыть маршрутную стереопару	позволяет открыть модуль Измерение точек для измерения координат точек в ручном режиме на выбранной <i>маршрутной стереопаре</i> в 2D- окне (см. раздел «Модуль «Измерение точек»» руководство пользователя «Построение сети»)
Открыть межмаршрутную стереопару	позволяет открыть модуль Измерение точек для измерения координат точек в ручном режиме на выбранной в 2D-окне <i>межмаршрутной сте- реопаре</i> (см. раздел «Модуль «Измерение то- чек»» руководство пользователя «Построение сети»)
Orчет по взаимному ориентированию (Ctrl+Alt+R)	позволяет открыть отчет с результатами выпол- нения взаимного ориентирования снимков блока для анализа и устранения ошибок измерений связующих точек (см. раздел «Отчет по взаимно- му ориентированию» руководство пользователя «Построение сети»)
₩ Удалить измерения точек	позволяет выбрать типы точек триангуляции для удаления и удалить их (см. раздел «Окно «Точки триангуляции»» руководства пользователя «Построение сети»)
Ж Очистить каталог точек	позволяет удалить полностью все точки (опор- ные, контрольные, связующие) из каталога точек триангуляции (см. раздел «Окно «Точки триангу- ляции»» руководства пользователя «Построение сети»)
🕃 Загрузить точки триангуляции	служит для загрузки координат измеренных точек триангуляции в 2D-окно с возможностью настрой- ки отображения точек определенного типа (см. раздел «Отображение точек триангуляции в 2D-

Пункты меню	Назначение
	окне» руководства пользователя «Построение сети»)
Удалить точки вне областей без фона	позволяет удалить точки в областях изображе- ния, для которых указан цвет фона (используется в основном при автоматическом измерении точек на космических снимках)
Удалить точки на границе	позволяет удалить точки на границах изображе- ний (см. раздел «Удаление точек на границах изображений» руководства пользователя «По- строение сети»)
Удалить дубликаты точек	позволяет удалить дубликаты связующих точек (см. раздел «Удаление дубликатов точек» руко- водства пользователя «Построение сети»)
Импорт	содержит пункты меню для импорта результатов измерений точек триангуляции из файлов фор- матов РАТ-В, X-Points, из проектов РНОТОМОD 4.x (XPT), а также импорта данных из файла траектории (см. раздел «Импорт и экспорт дан- ных» руководства пользователя «Построение сети»)
Экспорт	содержит пункты меню для экспорта измерений точек триангуляции в файлы форматов РАТ-В и X-Points, а также экспорта связующих или опор- ных точек для использования в программе <i>Geomosaic</i> (см. раздел «Импорт и экспорт дан- ных» руководства пользователя «Построение сети»)
Каталог элементов внешнего ориентирова- ния	позволяет открыть каталог элементов внешнего ориентирования (см. раздел «Каталог элементов внешнего ориентирования» руководства пользо- вателя «Построение сети»)
Экспорт внешнего ориентирования	позволяет экспортировать каталог элементов внешнего ориентирования и результатов уравни- вания в форматы РАТ-В и CSV (см. раздел «Экспорт элементов внешнего ориентирования» руководства пользователя «Построение сети»)
Загрузить центры проекции как векторы	позволяет загрузить данные о центрах проекции в качестве векторных точечных объектов и от- крыть их в 2D-окне для анализа, при этом имя изображения записывается в атрибут точки Name
Сохранить геопривязку изображений	позволяет осуществить экспорт данных геопри- вязки после предварительного внешнего ориен- тирования или уравнивания блока (в файлы формата ArcInfo World File и MapInfo TAB)
Выбор подблока	позволяет выбрать часть изображений блока для уравнивания
🛃 Уравнивание в пакетном режиме	позволяет задать параметры уравнивания и вы- полнить уравнивание блока без использования

Пункты меню	Назначение
	панели инструментов уравнивания блока (см. руководство пользователя «Уравнивание сети»)

3.7. Меню «ЦМР»

Пункты меню	Назначение
Пикеты	Меню Пикеты содержит пункты меню для авто- матического расчета, фильтрации, импорта и экспорта пикетов (см. раздел «Пикеты» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
TIN	Меню TIN содержит пункты меню для загрузки и сохранения слоев TIN, а также для выполнения различных операций по построению, редактиро- ванию и контролю точности построения TIN
Матрицы высот	Меню Матрицы высот содержит стандартные пункты меню для загрузки и сохранения слоев матриц высот, а также пункты меню для выпол- нения различных операций по построению, кон- тролю точности, фильтрации и редактированию матрицы высот
Вычисление объемов	служит для вычисления объема, (т. е. насыпи или выемки) заключенного между поверхностью матрицы высот и произвольной плоскостью Z, или, в более сложном случае, объема, пред- ставляющего собой перекрытие между двумя (условно, «верхней» и «нижней») поверхностями DEM или TIN (см. раздел «Вычисление объемов» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Горизонтали	Меню Горизонтали содержит пункты меню для построения, редактирования, импорта и экспорта горизонталей
LAS	Меню LAS содержит пункты меню для загрузки лидарных данных, преобразования этих данных в матрицу высот и сохранение матрицы в ресур- сах активного профиля (см. руководство пользо- вателя «Обработка лидарных данных»)
3D-Mod	Меню 3D-Mod позволяет запустить модуль для создания 3D-векторных объектов на основе слоя 2D-векторных объектов (см. руководство пользователя «Трехмерное моделирование»)

Таолица II. Краткое описание меню «ЦИР	Таблица 11.	Краткое описание	меню	«ЦМР»
--	-------------	------------------	------	-------

3.7.1. Меню «TIN»

Меню **TIN** содержит стандартные пункты меню для загрузки и сохранения слоев TIN, а также для выполнения различных операций по построению, редактированию и контролю точности построения TIN.



Меню TIN расположено в меню ЦМР.

Меню TIN	Назначение
Открыть TIN (Ctrl+O, T)	позволяет загрузить TIN из файла *.x-tin (см. раздел «Загрузка TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Предыдущие	позволяет осуществить быстрый доступ к послед- ним загруженным файлам TIN
Сохранить	позволяет сохранить или перезаписать активный слой TIN в виде файла с расширением *.x-tin (см. раздел «Сохранение TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Сохранить как	позволяет сохранить активный слой TIN под но- вым именем в виде файла с расширением *.x- tin (см. раздел «Сохранение TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Закрыть	позволяет закрыть слой с TIN
Закрыть все открытые слои	позволяет закрыть все слои с TIN
Видимость слоев	содержит пункты меню, позволяющие осуще- ствлять групповое управление видимостью слоев TIN в <i>Диспетчере слоев</i>
<u>入</u> Построить (Ctrl+N, T)	позволяет построить TIN по загруженным базо- вым слоям (см. раздел «Построение TIN» руко- водства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Построить 3D-TIN	позволяет создать текстурированную 3D поверх- ность TIN (см. раздел «Создание текстурирован- ных 3D поверхностей TIN» руководства пользо- вателя «Создание цифровой модели рельефа»)
Построить 3D-TIN (Пакетный режим)	позволяет создать текстурированную 3D поверх- ность TIN в пакетном режиме (см. раздел «Пакет- ное построение 3D-TIN» руководства пользова- теля «Создание цифровой модели рельефа»)
Преобразовать 3D-TIN в другую СК	позволяет изменить систему координат 3D-TIN (см. раздел «Преобразование системы координат 3D-TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)

Таблица 12. Краткое описание меню «TIN»

Меню TIN	Назначение
Фильтрация	содержит пункты меню используемые для фильтрации TIN (см. раздел «Фильтрация TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Экспорт	содержит пункты меню для экспорта результатов построения TIN в форматы DXF и CSV (см. раз- дел «Экспорт TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Импорт	содержит пункты меню для импорта TIN (см. раздел «Импорт TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Таблица 13. К	Сраткое описание меню «TIN» (раздел «Дополнительно»)
---------------	--

Меню TIN	Назначение
Восстановить	позволяет восстановить TIN по исходным гори- зонталям (см. раздел «Восстановление TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Рассчитать границу	позволяет построить границы TIN в автоматиче- ском режиме (см. раздел «Построение границ TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
🎇 Перетриангулировать	позволяет перестроить TIN после редактирова- ния объектов базового слоя (см. раздел «Пере- строение TIN» руководства пользователя «Со- здание цифровой модели рельефа»)
Контроль по точкам триангуляции	служит для контроля точности построения TIN по точкам триангуляции (см. раздел «Контроль по точкам триангуляции» руководства пользова- теля «Создание цифровой модели рельефа»)
Контроль по векторным объектам	служит для контроля точности построения TIN по векторным объектам, которые не использова- лись при построении TIN (см. раздел «Контроль TIN по векторным объектам» руководства поль- зователя «Создание цифровой модели релье- фа»)
Проверка топологии	служит для проверки топологии построения TIN (см. раздел «Проверка топологии TIN» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Вычислить площадь поверхности внутри полигона	позволяет вычислить площадь поверхности TIN в пределах полигона (см. раздел «Информация о площади TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Вычислить площадь поверхности	позволяет вычислить площадь проекции TIN на плоскость и площадь 3D поверхности TIN (см. раздел «Информация о площади TIN» руковод-

Меню TIN	Назначение
	ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Статистика	служит для просмотра статистической информа- ции о TIN (см. раздел «Общая информация о TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Интерполировать	позволяет интерполировать TIN для сглаживания ЦМР с целью построения или улучшения гори- зонталей (см. раздел «Гладкая интерполяция TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Преобразовать в векторный слой	позволяет преобразовать TIN в векторный слой (см. раздел «Преобразование TIN в векторный слой» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
🛃 Встроить объекты	позволяет встроить слой векторных объектов в построенный ТИН (см. раздел «Встраивание объектов в TIN» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Вкл./Выкл. видимость TIN (Ctrl+T)	позволяет включить/выключить видимость редак- тируемого слоя TIN

3.7.2. Меню «Матрица высот»

Меню **Матрица высот** содержит стандартные пункты меню для загрузки и сохранения слоев матриц высот, а также пункты меню для выполнения различных операций по построению, контролю точности, фильтрации и редактированию матрицы высот.



Меню Матрица высот находится в меню ЦМР.

Пункты меню	Назначение
Открыть матрицу высот (Ctrl+O, D)	позволяет загрузить матрицу высот из файла *.x-dem (см. раздел «Загрузка матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Открыть из файла	позволяет загрузить матрицу высот из внешних данных без конвертации во внутренний формат (см. раздел «Загрузка матрицы высот» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Предыдущие	позволяет осуществить быстрый доступ к послед- ним загруженным файлам матриц высот
Сохранить копию	позволяет сохранить открытую матрицу высот в новый файл (см. раздел «Сохранение матрицы

Таблица 14. Краткое описание меню «Матрица высот»

Пункты меню	Назначение
	высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Сохранить выделенное	позволяет сохранить область матрицы высот (см. раздел «Сохранение матрицы высот» руко- водства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Закрыть	позволяет закрыть слой с матрицей высот
Закрыть все открытые слои	позволяет закрыть все слои с матрицами высот
Видимость слоев	содержит пункты меню, позволяющие осуще- ствлять групповое управление видимостью слоев с матрицами высот в <i>Диспетчере слоев</i>
Построить матрицу высот	содержит пункты меню для построения матрицы высот по различным исходным данным (см. раздел «Создание матрицы высот» высот руко- водства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Фильтрация	содержит пункты меню используемые для фильтрации матрицы высот (см. раздел «Филь- трация матрицы высот» руководства пользова- теля «Создание цифровой модели рельефа»)
Заполнить пустые ячейки	содержит пункты меню для восстановления пу- стых ячеек матриц высот различными способами (см. раздел «Пустые ячейки в матрице высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Импорт	содержит пункты для импорта матрицы высот из файлов с расширениями *.grd, *.asc, *.tif, *.dem, *.mtw, *.dt1, *.dt2, *.img, *.pix, *.hgt (см. раздел «Импорт матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Пакетный импорт	служит для одновременного импорта нескольких матриц высот (см. раздел «Пакетный импорт матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Пакетный импорт из папки	служит для одновременного импорта всех мат- риц высот из указанной папки (см. раздел «Па- кетный импорт матриц высот из папки» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Экспорт	содержит пункты меню для экспорта матрицы высот в различные форматы (см. раздел «Экс- порт матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Пункты меню	Назначение
Сохранить как геопривязанный растр	позволяет сохранить матрицу высот в виде ра- стрового файла с сохранением геодезической привязки (см. раздел «Сохранение матрицы вы- сот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Построить матрицу высот	содержит пункты меню для построения матрицы высот по различным исходным данным (см. раздел «Создание матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Перестроить по TIN	позволяет перестроить матрицу высот при вне- сении изменений в базовый слой TIN (см. раздел «Построение матрицы высот по TIN» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Восстановить	служит для восстановления целостности матри- цы высот, которая могла быть нарушена в резуль- тате применения различных операций или фильтрации матрицы высот
Фильтрация по углу наклона	служит для фильтрации по углу наклона матрицы высот (см. раздел «Фильтр по углу наклона» ру- ководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Фильтр по характеристикам изображения	служит для фильтрации матрицы высот по харак- теристикам изображения (см. раздел «Фильтр по характеристикам изображения» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Коррекция высоты вдоль осевой линии	служит для коррекции значений ячеек матрицы высот вдоль выделенных линейных объектов (см. раздел «Коррекция высоты вдоль осевой линии» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Обрезать по диапазону значений Z	служит для преобразования ячеек матрицы с заданной высотой в пустые ячейки (см. раздел «Преобразование ячеек в пустые» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Установить высоту в выделенных полиго- нах	позволяет установить одинаковую высоту ячеек матрицы высот внутри/снаружи выделенных по- лигонов (см. раздел «Изменение высоты фраг- ментов в матрице высот» руководства пользова- теля «Создание цифровой модели рельефа»)
Интерполировать высоту в выделенных по- лигонах	позволяет интерполировать значение ячеек матрицы высот внутри/снаружи выделенных по- лигонов (см. раздел «Интерполяция матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)

Таблица 15. Краткое описание меню «Матрица высот» (раздел «Дополнительно»)

Пункты меню	Назначение
Обрезать по выделенным полигонам	служит для редактирования области покрытия матрицы высот (см. раздел «Обрезка матрицы высот по полигонам» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Обрезать поля	служит для удаления граничных областей матри- цы высот, состоящих из пустых ячеек (см. раздел «Обрезка матрицы высот по полигонам» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Транспонировать	служит для преобразования матрицы высот из левой системы координат в правую и наоборот (см. раздел «Транспонирование матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Преобразовать в другую систему координат	позволяет изменить систему координат матрицы высот (см. раздел «Преобразование системы координат матрицы высот» руководства пользо- вателя «Создание цифровой модели рельефа»)
Пакетное преобразование в другую систему координат	позволяет одновременно изменить систему ко- ординат сразу нескольких матриц высот (см. раздел «Пакетное преобразование системы ко- ординат матриц высот» руководства пользовате- ля «Создание цифровой модели рельефа»)
Перестраивание матрицы высот с учетом последнего уравнивания	позволяет перестроить матрицу высот с учетом результатов последнего уравнивания (если по- сле построения матрицы высот было выполнено повторное уравнивание в копии проекта — см. раздел «Перестраивание матрицы высот с уче- том последнего уравнивания» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Сдвинуть	служит для параллельного переноса матрицы высот по осям (см. раздел «Сдвиг матрицы вы- сот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Делить матрицу высот на листы	служит для нарезки матрицы высот на листы для сохранения матрицы высот частями в отдельных файлах (см. раздел «Нарезка матрицы высот на листы» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Сшить матрицы высот	позволяет объединить матрицы высот, имеющие перекрытие (см. раздел «Объединение матриц высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Контроль точности	служит для контроля точности построения мат- рицы высот по различным данным (см. раздел «Контроль точности построения матрицы высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)

Пункты меню	Назначение
Вычисление объемов	служит для вычисления объема, (т. е. насыпи или выемки) заключенного между поверхностью матрицы высот и произвольной плоскостью Z, или, в более сложном случае, объема, пред- ставляющего собой перекрытие между двумя (условно, «верхней» и «нижней») поверхностями DEM (см. раздел «Вычисление объемов» руко- водства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Вычисление карты уклонов	служит для создания карты уклонов (см. раздел «Построение карты уклонов» руководства поль- зователя «Создание цифровой модели релье- фа»)
Преобразование в пикеты	позволяет преобразовать ячейки матрицы высот в пикеты с заданным прореживанием (см. раздел «Преобразование матрицы высот в пикеты» ру- ководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Преобразовать в облако точек (LAS)	позволяет преобразовать матрицу высот в обла- ко точек (LAS) (см. раздел «Преобразование в облако точек (LAS)» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Вставить пикеты в матрицу высот	позволяет добавить пикеты в матрицу высот для уточнения значений ячеек матрицы высот (см. раздел «Добавление пикетов в матрицу высот» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)

3.7.3. Меню «Горизонтали»

Меню **Горизонтали** содержит пункты меню для построения, редактирования, импорта и экспорта горизонталей.



Меню Горизонтали находится в меню ЦМР.

Пункты меню	Назначение
Открыть (Ctrl+O, V)	позволяет загрузить горизонтали (как и прочие векторные объекты) из векторных файлов с расширением *.x-data
Предыдущие	позволяет осуществить быстрый доступ к послед- ним загруженным файлам горизонталей
Сохранить	позволяет сохранить или перезаписать активный слой с горизонталями (см. раздел «Сохранение горизонталей» руководства пользователя «Со- здание цифровой модели рельефа»)

Пункты меню	Назначение
Сохранить как	позволяет сохранить активный слой с горизонта- лями под новым именем (см. раздел «Сохране- ние горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Сохранить выделенные как	позволяет сохранить <i>только</i> выделенные гори- зонтали (см. раздел «Сохранение горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Закрыть	позволяет закрыть слой с горизонталями
Построить горизонтали	содержит пункты меню для построения горизон- талей по различным исходным данным (см. раздел «Построение горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Импорт	содержит пункты меню для импорта горизонта- лей (аналогично прочим векторным объектам) из файлов с различными расширениями (см. раздел «Импорт векторных объектов» руковод- ства пользователя «Векторизация»)
Экспорт	содержит пункты меню для экспорта горизонта- лей (аналогично прочим векторным объектам) в файлы с различными расширениями (см. раз- дел «Экспорт векторных объектов» руководства пользователя «Векторизация»)
Подготовка/экспорт листов горизонталей	позволяет сохранять, редактировать и экспорти- ровать в формат Панорама горизонтали, распо- ложенные в пределах заданных номенклатурных листов (см. раздел «Экспорт листов горизонта- лей» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Таблица 17. Краткое описание меню «Горизонтали» (раздел «Дополнительно»)

Пункты меню	Назначение
Построить горизонтали	содержит пункты меню для построения горизон- талей по различным исходным данным (см. раздел «Построение горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Контроль пересечений горизонталей	позволяет выполнить проверку построенных го- ризонталей на пересечения/самопересечения, которые возникают в результате сглаживания горизонталей (см. раздел «Контроль пересече- ний горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Контроль горизонталей по пикетам	позволяет осуществить контроль качества по- строения горизонталей по регулярным пикетам, если они не были использованы при построении

Пункты меню	Назначение
	горизонталей (см. раздел «Контроль горизонта- лей по пикетам» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Сшивка горизонталей	позволяет выполнить сшивку построенных гори- зонталей в автоматическом либо ручном режи- мах (см. раздел «Сшивка горизонталей» руковод- ства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Проверка сшивки горизонталей	позволяет выполнить проверку горизонталей на разрывы, которые возникают в результате руч- ной либо автоматической сшивки горизонталей (см. раздел «Проверка качества сшивки горизон- талей» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Сведение горизонталей	позволяет выполнить сведение построенных го- ризонталей в автоматическом либо ручном ре- жимах (без сшивки в единый векторный объ- ект — см. раздел «Сведение горизонталей» ру- ководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Контроль вершин горизонталей	позволяет выполнить проверку высот вершин построенных горизонталей (см. раздел «Кон- троль высот вершин горизонталей» руководства пользователя «Создание цифровой модели ре- льефа»)
Точность координат векторных объектов	позволяет настроить точность координат вектор- ных объектов на уровне десятичных знаков и разрядов (см. раздел «Точность координат век- торных объектов» руководства пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)

3.8. Меню «Растры»

Для работы с растровыми изображениями в системе служит меню Растры.

Пункты меню	Назначение
🚆 Ортотраснформирование (Ctrl+Alt+M)	позволяет отобразить панель Ортотрансформи- рование и осуществить преобразование снимков из исходной проекции в ортогональную (см. ру- ководство пользователя «Ортотрансформирова- ние»)
Seomosaic 🎆	позволяет запустить программу Geomosaic для создания ортомозаики из геопривязанных орто- трансформированных аэро- и космических снимков, нарезки построенной ортомозаики на листы (см. руководство пользователя «Создание ортофотоплана»)

Таблица 18. Краткое описание меню «Растры»

Пункты меню	Назначение
Raster Converter	позволяет запустить модуль Raster Converter для подготовки и преобразования растровых изображений в файлы внутреннего формата (см. руководство пользователя «Общие сведения о системе»)
🔯 ImageWizard	позволяет настроить пути к изображениям про- екта (см. раздел «ImageWizard. Настройка путей к изображениям» руководства пользователя «Создание проекта»)
🛃 Загрузить геопривязанные растры (файлы)	позволяет загрузить в проект геопривязанные растровые изображения из папок файловой си- стемы <i>Windows</i> (см. раздел «Геопривязанные внешние данные» руководства пользователя «Построение сети» и раздел «Псевдо-стерео режим» руководства пользователя «Векториза- ция»)
Загрузить геопривязанные растры (ресурсы)	позволяет загрузить в проект геопривязанные растровые изображения из ресурсов активного профиля (см. раздел «Геопривязанные внешние данные» руководства пользователя «Построение сети» и раздел «Псевдо-стерео режим» руковод- ства пользователя «Векторизация»)
🔄 Загрузить web-карту	позволяет загрузить в проект карту или космиче- ский снимок из интернет-источника (см. раздел «Использование web-карты» руководства поль- зователя «Создание проекта»)
Показывать растры	позволяет использовать один из трех режимов показа растровых изображений проекта в 2D- окне: Только кэшированные (Ctrl+Shift+1), В зависимости от масштаба (Ctrl+Shift+2) или Только исходные изображения (Ctrl+Shift+3)
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Таблица 19. Краткое описание меню «Растры» (раздел «Дополнительно»)

Пункты меню	Назначение
Геопривязка растра	позволяет осуществить привязку растрового изображения или карты по точкам с известными геодезическими координатами, полученными с геопривязанной опорной растровой или вектор- ной карты или в виде списка геодезических коор- динат опорных точек в файле *.txt (см. руковод- ство пользователя «Построение сети»)
Аффинная коррекция геопривязки	позволяет создать файлы геодезической привяз- ки с выполненным афинным преобразованием для растровых изображений (см. раздел «Аффин- ная коррекция геодезической привязки» руковод- ства пользователя «Создание проекта»)

Пункты меню	Назначение
Сохранить растровый слой	позволяет сохранить изображения из активного растрового слоя с заданными параметрами в выбранном выходном формате файла (TIFF, MS- TIFF, MegaTIFF — см. раздел «Сохранение изображения» руководства пользователя «Со- здание проекта»)
Закрыть все открытые слои	позволяет закрыть все растровые слои
Видимость слоев	содержит пункты меню, позволяющие осуще- ствлять групповое управление видимостью ра- стровых слоев в <i>Диспетчере слоев</i>
ScanCorrect	[только для отсканированных изображений] позволяет запустить программу <i>ScanCorrect</i> для исправления геометрических искажений изобра- жений, полученных при сканировании графиче- ского материала планшетными полиграфически- ми сканерами (см. руководство пользователя «Программа ScanCorrect»)
📓 Dust Correct	позволяет редактировать сканированное растро- вое изображение таким образом, чтобы очистить его от частиц пыли, сколов и царапин фотоэмуль- сии (см. раздел «Dust Correct» руководства пользователя «Создание проекта»)
Удалить кэш	позволяет удалить растровый кэш
Порядок растров	содержит пункты меню для изменения порядка изображений в блоке
Перестроить пирамиды MegaTIFF	позволяет перепостроить пирамиды для изобра- жений формата MegaTIFF (см. раздел «Перестро- ение пирамиды изображения» руководства пользователя «Создание проекта»)
Настройка масштаба отображения	позволяет установить масштаб отображения снимков в 2D-окне по заданному размеру пиксе- ла в метрах

3.9. Меню «Сервис»

Таблица 20. Краткое описание меню «Сервис»

Меню	Назначение
Explorer	позволяет открыть модуль <i>PHOTOMOD Explorer</i> для отображения используемой системы ресур- сов (см. раздел «PHOTOMOD Explorer. Управле- ние ресурсами» руководства пользователя «Общие сведения о системе»)
GeoCalculator	позволяет запустить программу GeoCalculator для пересчета координат точек из одной системы координат в другую (см. руководство пользова- теля «Программа GeoCalculator»)

Меню	Назначение
ГИС Панорама	позволяет запустить программу ГИС Панорама 11 Мини (программа ГИС Панорама 11 Мини не входит в комплект поставки РНОТОМОD и уста- навливается отдельно)
Показать в GoogleMaps	позволяет отобразить местность на снимках в сервисе GoogleMaps при наличии интернет-со- единения и только в случае, если проект создан в системе координат, которая может быть преоб- разована в геодезическую систему координат
Показать в «Яндекс.Картах»	позволяет отобразить местность на снимках в сервисе Яндекс.Карты при наличии интернет- соединения и только в случае, если проект со- здан в системе координат, которая может быть преобразована в геодезическую систему коорди- нат
Пересчитать рабочую область	позволяет обновить 2D-окна и ограничить об- ласть отображения в соответствии с загруженны- ми данными
Включить драйвер мыши	позволяет включить/отключить выбранный драйвер мыши
Настройка мыши	позволяет открыть окно для настройки или под- ключения мышей, в том числе специализирован- ных мышей и штурвалов/педалй, а также для настройки использования макросов (см. раздел «Использование специализированных мышей, штурвалов и педалей для работы в системе» руководства пользователя «Общие сведения о системе»)
M Отменить (Ctrl+Z)	позволяет отменить последнюю операцию редак- тирования векторных объектов на слое (см. раздел «Отмена операций редактирования» ру- ководства пользователя «Векторизация»)
📔 Журнал действий	позволяет открыть Журнал действий со списком последних операций редактирования (см. раздел «Отмена операций редактирования» руководства пользователя «Векторизация»)
쟅 Повторить (Ctrl+Shift+Z)	позволяет повторить последнюю отмененную операцию (см. раздел «Отмена операций редак- тирования» руководства пользователя «Вектори- зация»)
Последний протокол	позволяет отобразить последний протокол дей- ствий системы
Параметры	позволяет открыть окно для настройки общих параметров системы
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

Меню	Назначение
Распределенная обработка	содержит пункты меню для запуска и настройки распределенной обработки (см. раздел «Распре- деленная обработка» руководства пользователя «Общие сведения о системе»)
Рабочая система координат	позволяет задать рабочую систему координат проекта (подробнее см. руководство пользователя «Создание проекта»)
Автоопределение зоны Гаусса-Крюгера	позволяет автоматически определить зону Гаусса-Крюгера для выбранного объекта, при условии использования <i>любой глобальной</i> рабо- чей системы координат (см. раздел «Автомати- ческое определение зоны Гаусса-Крюгера» руко- водства пользователя «Общие сведения о систе- ме»)
Конвертер CSV	позволяет запустить конвертер CSV для пересче- та координат точек в файлах CSV и TXT, а также других преобразований файлов с данными в формате CSV (см. раздел «Конвертер CSV» ру- ководства пользователя «Общие сведения о системе»)
Загрузить Атлас	позволяет загрузить в отдельный векторный или растровый слой библиотеку карт мира (см. раз- дел «Загрузка атласа мира» руководства поль- зователя «Общие сведения о системе»)
Сохранить сцену	позволяет сохранить видимую в выбранном 2D- окне часть снимков блока в качестве растрового изображения заданного размера и качества
Настройка горячих клавиш	позволяет настроить сочетания используемых в системе горячих клавиш, редактировать, уда- лять и создавать новые сочетания горячих кла- виш (см. раздел «Настройка горячих клавиш» руководства пользователя «Общие сведения о системе»)
Настройка быстрых команд	позволяет настроить т.н. команды быстрого до- ступа — индивидуальные наборы кнопок для быстрого вызова различных функций при работе со слоями типа Векторы, Матрицы высот, Растр, Сетка или TIN (см. раздел «Команды быстрого доступа» руководства пользователя «Общие сведения о системе»)
Сохранить настройки	позволяет сохранить настройки проекта и исполь- зовать их автоматически при перезапуске модуля

Таблица 21. Краткое описание меню «Сервис» (раздел «Дополнительно»)

В случае если *. exe-файл ГИС Панорама не обнаружен, выдается соответствующее системное сообщение, содержащее ссылку на официальный веб-ресурс АО КБ «Панорама», позволяющий получить доступ к ГИС Панорама 11 Мини.



Нажмите **Да** для того чтобы перейти к настройкам путей (см. раздел «Настройка путей» руководства пользователя «Общие параметры системы»)

3.10. Меню «Окна»

Пункты меню	Назначение
Новое 2D-окно (блок)	позволяет открыть 2D-окно со схемой блока
Новое 2D-окно (стереопара) (Ctrl+Alt+W)	позволяет открыть 2D-окно стереопары
3D-окно	позволяет открыть 3D-окно (см. руководство пользователя «Общие сведения о системе»)
📆 Окно маркера (Ctrl+Alt+C)	позволяет открыть окно параметров маркера (см. раздел «Подготовка к стереовекторизации» в руководстве пользователя «Векторизация»)
📷 Окно измерений (Ctrl+Alt+D)	позволяет открыть окно измерения по снимкам (см. раздел «Подготовка к стереовекторизации» в руководстве пользователя «Векторизация»)
🌐 Классификатор	позволяет открыть окно Классификатор для отображения набора стандартных атрибутов векторных объектов (см. раздел «Классифика- тор» в руководстве пользователя «Векториза- ция»)
🛕 Атрибуты объектов	позволяет открыть окно Атрибуты для отобра- жения атрибутов выделенных векторных объек- тов (см. раздел «Атрибуты векторных объектов» в руководстве пользователя «Векторизация»)
Панели инструментов	содержит пункты меню, позволяющие открыть дополнительные панели инструментов
Дополнительно	содержит меню Дополнительно (см. ниже)

таолица 22. Краткое описание меню «Окна»	Габлица 22	. Краткое	описание	меню	«Окна»
--	------------	-----------	----------	------	--------



Подробное описание окон системы см. в руководстве пользователя «Общие сведения о системе«.



Для быстрого доступа к *основным* окнам системы выберите **Окна** > **Панели инструментов** > **Окна**. Открывается панель инструментов **Окна**.

Пункты меню	Назначение
🧰 Редактор блока	позволяет открыть окно редактора блока (см. руководство пользователя «Создание проекта»)
Накидной монтаж	позволяет открыть окно параметров построения накидного монтажа (см. руководство пользователя «Построение сети»)
Показать все панели инструментов	позволяет отобразить все панели инструментов
Найти все панели инструментов	позволяет отобразить все открытые панели ин- струментов в видимой области экрана
Временно скрыть все панели инструментов (TAB)	позволяет скрыть/отобразить все открытые па- нели инструментов
Список изображений	позволяет открыть окно Список изображений (см. руководство пользователя «Создание про- екта»)
Новое 2D-окно (одно изображение)	позволяет открыть 2D-окно с изображением, выделенным на схеме блока
Открыть изображения под маркером	позволяет открыть 2D-окна всех изображений, на которых расположен маркер. Нажмите и удерживайте Alt при выборе пункта меню, чтобы открыть изображения с увеличением 1:1, иначе показывается все изображение целиком
Закрыть все окна изображений	позволяет закрыть все 2D-окна изображений
🞇 Закрыть все 2D-окна	позволяет закрыть все 2D-окна
Упорядочить	содержит пункты меню, позволяющие упорядо- чить открытые 2D-окна в рабочей области одним из следующих способов:
	 Плитка позволяет расположить 2D-окна плиткой;
	• П В ряд — позволяет расположить 2D-окна вертикально;
	• В столбец — позволяет расположить 2D- окна горизонтально;
	 Стопкой позволяет расположить все 2D- окна друг под другом;
	• 🛅 Упорядочить 2D окна по вкладкам;
	 Равномерно позволяет расположить 2D- окна равномерно.
Стереопары	содержит пункты меню для перехода к другим стереопарам (см. раздел «Смена стереопары» в руководстве пользователя «Векторизация»)
Координаты точек триангуляции	позволяет отобразить координаты точек триан- гуляции в виде таблицы

Таблица 23. Краткое описание меню «Окна» (раздел «Дополнительно»)

Пункты меню	Назначение
Окно управления показом точек триангуляции	позволяет открыть окно для выбора точек триан- гуляции для отображения
Классификатор горизонталей	позволяет открыть окно для редактирования параметров отображения горизонталей (см. раздел « <i>Редактирование горизонталей»</i> в ру- ководстве пользователя «Создание цифровой модели рельефа»)
Список объектов	позволяет отобразить список векторных объектов активного слоя (см. руководство пользователя «Векторизация»)
Перемещение маркера в пиксельных коорди- натах	позволяет установить режим перемещения маркера в 2 <i>D-окне стереопары</i> в пиксельных координатах
Увеличить все (Shift+* [цифр. кл.]])	позволяет увеличить масштаб отображения во всех открытых 2D-окнах
Уменьшить все (Shift+/ [цифр. кл.])	позволяет уменьшить масштаб отображения во всех открытых 2D-окнах
Эффект наложения для слоя	позволяет использовать эффект наложения для активного слоя (см. руководство пользователя «Общие сведения о системе»)
Список окон	позволяет отобразить список открытых 2D-окон

3.11. Окно «Редактор блока»

Для формирования и редактирования блока изображений проекта служит окно **Редактор блока**.

В окне **Редактор блока** отображается таблица, которая содержит список созданных маршрутов и загруженных в них изображений.

Окно **Редактор блока** синхронизировано с 2D-окном: все изменения при работе со списком изображений в окне **Редактор блока** отображаются на схеме блока в 2D-окне и наоборот.

Чтобы открыть окно Редактор блока, выберите Блок > Редактор блока (Ctrl+Alt+B).

😔 Редактор бл	юка				
👎 🔺 🚧	# 🗅 👒 🛣 🖢 🕽	🗙 🏦 🏗 🖾 🕻) 💷 🚳 🎇 🖾	r 🕼 📕
	1	2	3	4	5
1	Aalen04~0112_rgb	Aalen04~0113_rgb	Aalen04~0114_rgb	Aalen04~0115_rgb	Aalen04~0116_rgb
2	Aalen05~0050_rgb	Aalen05~0049_rgb	Aalen05~0048_rgb	Aalen05~0047_rgb	Aalen05~0046_rgb
Маршрут: 2[2	/2]	Изображение:	Разм	иер шрифта: 8 ≑	

Рис. 10. Окно «Редактор блока»

Окно Редактор блока содержит следующие элементы:

- панель инструментов для формирования и редактирования блока изображений;
- список созданных маршрутов и загруженных в них изображений;
- строку состояния, в которой отображаются следующие данные:
 - **Маршрут** для выбранного в таблице маршрута отображается Имя маршрута [порядковый номер/всего];
 - **Изображение** для выбранного в таблице изображения отображается Имя изображения [порядковый номер/всего в маршруте/всего в блоке];
 - Размер шрифта позволяет изменить размер шрифта данных таблицы.

Чтобы выделить изображение в окне **Редактор блока**, щелкните кнопкой мыши по имени изображения в таблице. Для выделения маршрута щелкните кнопкой мыши по имени маршрута.



Для выделения нескольких изображений блока в 2D-окне служат инструменты выделения (подробнее см. раздел «Инструменты выделения объектов» в руководстве пользователя «Векторизация»).

Для редактирования блока изображений служат пункты меню **Блок**, кнопки дополнительной панели инструментов **Формирование блока**, а также панель инструментов окна **Редактор блока**.

Кнопки	Назначение
*	позволяет изменить размер окна Редактор блока так, чтобы в окне отобра- жался весь список маршрутов/изображений
	позволяет скрыть/открыть список маршрутов/изображений и строку состояния для удобной работы с блоком изображений в 2D-окне (в окне Редактор блока отображается только панель инструментов)
<i>i</i> the second s	служит для поиска изображения по имени или части имени
13	позволяет выделить в списке изображения, которые содержат позицию мар- кера в 2D-окне
	позволяет редактировать названия нескольких маршрутов в блоке одновременно (см. в руководстве пользователя Создание проекта)
1	служит для просмотра и редактирования свойств выделенного маршрута (имя и тип маршрута)
	позволяет изменить порядок изображений в маршруте на обратный
*	позволяет добавить новый маршрут

Таблица 24. Панель инструментов окна «Редактор блока»

Кнопки	Назначение
×	позволяет удалить выделенный маршрут
1	позволяет переместить выделенный маршрут на один маршрут вверх
Ŧ	позволяет переместить выделенный маршрут на один маршрут вниз
1	служит для просмотра и редактирования свойств выделенного изображения
	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из файлов, размещенных <i>вне</i> ресурсов активного профиля
*	служит для добавления в выделенный маршрут изображений из ресурсов активного профиля
×	служит для удаления выделенных изображений из проекта
ے ا	служит для радиометрической обработки выделенного изображения
🗲, 🕞, 🚮, 🖳	позволяет переместить выделенные изображения влево/вправо/вверх/вниз
0	позволяет повернуть выделенные изображения на любой угол относительно начального или текущего положения изображений в схеме блока
	позволяет открыть окно Накидной монтаж для построения схемы блока в 2D-окне с учетом исходных или полученных данных (см. руководство пользователя «Построение сети»)
	позволяет открыть окно ImageWizard для настройки изображений
	позволяет отобразить растровые изображения блока в 2D-окне в случае, если при загрузке проекта они не отображаются в соответствии с ограниче- нием, заданным в окне общих параметров системы (см. руководство пользо- вателя «Общие параметры системы»)
, **	позволяет включить/отключить режим показа только выделенных изображений в 2D-окне

4. Схема обработки проекта БПЛА

Перед началом обработки данных следует выполнить следующие действия:

- Создание и выбор активного профиля создание локального профиля или создание/подключение сетевого профиля для размещения ресурсов проекта;
- Создание проекта (см. раздел «Создание нового проекта» руководства пользователя «Создание проекта»).
 - Программа *PHOTOMOD UAS* предназначена для работы исключительно с проектами типа **центральная проекция** (см. раздел «Типы проектов» руководства пользователя «Создание проекта»). Для проектов типа **центральная проекция** предусмотрена возможность быстрого создания проекта (см. раздел «Быстрое создание проекта» руководства пользователя «Создание проекта»). Быстрое создание проекта подразумевает автоматическое выполнение некоторых первичных этапов обработки проекта, которые, в обычном режиме, выполняются пользователем вручную и позволяет существенно облегчить и ускорить обработку данных. Быстрое создание проекта (в том числе и при обработке материалов, полученных с БПЛА) рекомендуется только при наличии качественных исходных данных снимков в форматах *.jpg или *.tiff, а так же элементов внутреннего и внешнего ориентирования.

Обработка данных БПЛА состоит следующих этапов **Триангуляция**, **Построение ЦМР** и **Построение ортофото** (см. раздел 3.2).



Рис. 11. Схема обработки проекта БПЛА



Рис. 12. Схема обработки проекта БПЛА (продолжение)

Приложение А. Входные и выходные данные

Входные данные

При создании проекта, построения и уравнивании сети используются следующие исходные данные:

- [опционально] Каталог координат опорных точек, необходимых для уравнивания сети фототриангуляции. В программе предусмотрена возможность как измерения координат опорных точек в системе вручную, так и импорт каталога из текстового файла.
- [опционально] Каталог координат центров проекций для обработки съемки центральной проекции. В системе поддерживается возможность импорта бортовых данных (координат) о центрах фотографирования из файла формата CSV.



Уравнивание сети может производиться только по центрам проекций без использования наземных опорных точек. Однако использование координат наземных опорных точек приводит к повышению точности уравнивания.

• Растровые изображения.

Для работы с изображениями в системе рекомендуется использовать внутренний формат растровых изображений — MS-TIFF, который представляет собой формат TIFF с «пирамидой» (набором прореженных копий изображения) для быстрой перерисовки изображений на экране.

Для предварительной обработки растровых изображений предназначен модуль *Raster Converter* (подробное описание см. в руководстве пользователя «Общие сведения о системе»). Обработка и размещение изображений может осуществляться как вручную перед созданием проекта, так и на этапе загрузки изображений в проект с сохранением преобразованных изображений в ресурсах активного профиля.

Для обработки снимков центральной проекции поддерживаются изображения следующих форматов:

- JPEG (JPEG);
- Tag Image File Format (TIFF) TIFF и GeoTiff формат, содержащий специальные разделы («тэги») для записи информации о геопривязке;
- Windows Bitmap File (BMP);
- Advanced Systems Format (ASF).

- Сведения о системе координат и картографической проекции при создании проекта необходимо выбрать систему координат, в которой заданы координаты опорных точек. По умолчанию в программа установлены международная и российская базы систем координат и картографических проекций (подробное описание см. в руководстве пользователя «GeoCalculator»);
- также возможно использование следующих внешних данных:
 - о импорт точек триангуляции из РАТ-В и X-Points;
 - импорт опорных точек из текстовых файлов *.txt и *.csv (см. выше пункт Каталог координат опорных точек);
 - о импорт элементов внутреннего и внешнего ориентирования из метаданных;
 - импорт элементов внешнего ориентирования из РАТ-В и CSV (см. выше пункт Каталог координат центров проекций);
 - о данные GPS;
 - импорт дополнительных данных из других форматов.

Выходные данные

Система предназначена для решения задач картографирования, кадастра, мониторинга, пространственного анализа, а также позволяет создавать высокоточную картографическую основу для комплексных ГИС, геопорталов и картографических веб-приложений.

Основными выходными продуктами цифровой фотограмметрической системы являются:

- цифровые модели рельефа (ЦМР) цифровое картографическое представление земной поверхности как в виде регулярной сетки высот (DEM) так и в виде нерегулярной сетки треугольников (TIN). Используются при решении прикладных аналитических задач;
- векторные 3D-объекты используются для составления топографической основы картографической продукции или в качестве исходных данных для создания математической модели сцены при трехмерном моделировании местности;
- ортофотопланы отдельные растровые изображения в виде единого кадра или набора листов в заданной картографической проекции с зарамочным оформлением. В процессе построения корректируются геометрические и фотометрические искажения, в результате чего создаются непрерывные, цветосбалансированные и однородные по яркости ортофотопланы;

 метрические трехмерные модели местности — могут быть использованы при решении прикладных аналитических задач, а также для создания мультимедийных презентаций и роликов.



Для всех выходных продуктов предусмотрена возможность экспорта в различные форматы (подробные описания возможностей экспорта см. в соответствующих разделах руководств пользователя).

Приложение Б. Папка конфигураций PHOTOMODUAS8.VAR

Ha этапе настройки системы по умолчанию устанавливается папка PHOTOMODUAS8. VAR. Папка необходима для хранения файлов конфигурации, временных и других файлов.

При создании нескольких папок программных файлов PHOTOMOD, папка конфигураций PHOTOMODUAS8. VAR создается только одна.



Не рекомендуется размещать папку с файлами конфигурации на сетевом диске, так как это приводит к замедлению работы системы.

Папка PHOTOMODUAS8. VAR содержит следующие папки и файлы:

- папка AutoSave предназначена для хранения данных автосохранения;
- папка Config предназначена для хранения файлов общих параметров для всех профилей;
 - $\mathcal{N}_{\mathbb{H}}$
 - При изменении файла конфигурации в системе предусмотрена возможность возврата к параметрам по умолчанию. Для этого в папке PHOTOMODUAS8. Var\Config удалите файл конфигурации и перезагрузите систему. В результате из папки программных файлов PHOTOMODUAS8. Var\Config копируется исходный файл конфигурации.
 - Глобальные настройки и настройки, локальные для профиля, загружаются при запуске \sum_{m} системы и сохраняются при выходе. Настройки, локальные для проекта, загружаются при загрузке проекта и сохраняются при его закрытии; при работе без проекта настройки проекта, хранятся в файле PHOTOMODUAS8.Var\Profiles\[имя профиля]\VoidProjOptions.x-ini.
- папка *Logs* предназначена для хранения файлов-журналов, общих для всех профилей;
- папка Profiles предназначена для хранения данных параметров к каждому профилю по отдельности. Также в папке хранится файл со списком локальных и сетевых профилей, который идентичен списку в модуле Control Panel (см. раздел «Control Panel. Управление профилями» руководства пользователя «Общие сведения о системе»). В папке каждого профиля находится файл конфигурации в котором прописана структура ресурсов профиля и пути к локальным/сетевым папкам;



Для каждого профиля создается отдельная вложенная папка.

- папка Ттр предназначена для хранения временных файлов;
- папка UserData предназначена для хранения данных вне системы ресурсов;
- файл policy.x-ini содержит общую информацию о параметрах конфигурации (имя активного профиля, имя и расположение подключенного централизованного хранилища и др.).